

Solutions

Exercice I

(1) Un équilibre est composé :

- d'allocations : $\left\{ \begin{array}{l} n_x^d(s), \quad n_y^d(s) \\ M_x, \quad M_y \\ x, y, N \end{array} \right.$

← demandes individuelles
← entrants
← ménage

- de prix : prix de X et Y
 salaires payés en X et Y

tels que : étant donné les prix,

- ménage maximise son utilité,
- firmes maximisent leur EB,
- libre entrée
- équilibrage des marchés.

(2) Variable d'état individuelle : s (forme)

(Variable d'état aggregé : Distribution p)
des tailles
de firmes

Variable de contrôle : n

(3) Les travailleurs étant homogènes, ils n'offriraient pas de travail dans un secteur qui paierait moins.

$$\Rightarrow \boxed{w_x = w_y = w}$$

(4) Industrie $\sigma = X$ ou Y .

$$V_\sigma(s) = \max_n p_{\sigma}^n s^{n^\theta} + \beta(1-\lambda) E[V_\sigma(s')|s]$$

Par inspection, on voit que le problème est en fait statique.

$$[n] \quad p_{\sigma}^\theta s^{n^{\theta-1}} = w \Rightarrow \boxed{n_\sigma(s) = \left[\frac{s^\theta}{w_\sigma} \right]^{\frac{1}{\theta-1}}}$$

(notation : salaire réel $\frac{w}{P_0} = w_0$)

- La production individuelle est

$$\boxed{y_\sigma(s) = s \alpha^\sigma = \dots = \left[\frac{s^\sigma}{\omega^\sigma} \right]^\frac{1}{1-\theta}}$$

- La fonction de production ayant des rendements décroissants, le profit restant est une proportion $(1-\theta)$ de revenu.

$$\Rightarrow \boxed{\pi_\sigma(s) = (1-\theta) p_\sigma \left[\frac{s^\sigma}{\omega^\sigma} \right]^\frac{1}{1-\theta}}$$

(5) Après discréétisation, $\sigma = X$ ou Y .

$$\forall i, V_\sigma(s_i) = \pi_\sigma(s_i) + \beta(1-\lambda) \sum_j Q_{ij} V_\sigma(s_j)$$

$$\text{où } Q_{ij} = \text{Prob}(s=s_i \rightarrow s'=s_j).$$

(6) Pour $\sigma = X$ ou Y , la valeur nette d'entrée

$$VNE_\sigma = -p_\sigma c_\sigma + \beta \sum_i \nu_i V_\sigma(s_i).$$

La libre entrée des firmes implique que $VNE_\sigma = 0$.

$$\Rightarrow \boxed{p_\sigma c_{\sigma,\sigma} = \beta(1-\lambda) \sum_i \nu_i V_\sigma(s_i)}$$

7) Pour $\tau = X$ ou Y ,

Flux rentrants dans chaque niveau de taille de firmes = Flux en sortant

$$\forall i \quad p_\tau(s_i) = (1-\lambda) \left[\sum_j Q_{ji} p_\tau(s_j) + M_\tau y_i \right]$$

{ On résoud pour $M_\tau \geq 1 \rightarrow \hat{p}_\tau(s)$
 } On utilise $p_\tau(s) = M_\tau \hat{p}_\tau(s)$

Mêmes processus stochastiques \Rightarrow même $\hat{p}_\tau(s)$
 [bien que pas forcément les mêmes $p_\tau(s)$]

8) Le ménage max $\phi L_{ax} + (-\phi) L_{ay} - AN$
 x, y, N

$$\text{t.q. } p_x x + p_y y = wN \\ + \Pi_x + \Pi_y$$

[Π_x/M_x et Π_y/M_y calculables.]

$$[x] \quad \frac{\Phi}{x} = \frac{A}{\omega_x} \quad (\omega_x \text{ calculable avec } LE_x)$$

$$[y] \quad \frac{1-\Phi}{y} = \frac{A}{\omega_y} \quad (\omega_y \text{ calculable avec } LE_y)$$

→ D'où (x, y) .

Équilibrage bien X: $x + M_x c_{ex} = M_x (X/M_x)$

Équilibrage bien Y: $y + M_y c_{ey} = M_y (Y/M_y)$

$$\begin{array}{lcl} CPO[x] & \longrightarrow & x \\ CPO[y] & \longrightarrow & y \end{array}$$

Marché X → M_x
Marché Y → M_y

$$(CB) \rightarrow p_x x + p_y y = p_x X + p_y Y = p_x M_x (X/M_x) + p_y M_y (Y/M_y)$$

Normalisant un des prix (p_x, p_y) à 1 → on obtient l'autre prix.

Connaissant les salaires réels, on obtient w .

(9) Si $c_{\text{eff}} \uparrow$,

$$\Rightarrow c_{\text{eff}} \downarrow \Rightarrow \frac{w}{P} \downarrow \text{ (salaire unique)} \\ (\text{d'après LE}) \qquad \qquad \qquad \Rightarrow P_o \uparrow.$$

- * Si plus coûteux de vendre dans l'industrie, compensé par prix plus élevé.
(tout le reste étant similaire.)

Exercice II

1) Dans le secteur "équipement",

la firme $\max_{k_t} p_{kt} (A k_t) - \tau_t p_{kt} k_t$

$$[k_t] \quad \tau_t = A$$

2) Dans le secteur "consommation",

la firme $\max_{k_t, h_t} p_{kt} h_t^{1-\alpha} k_t^\alpha - w_t h_t - \tau_t p_{ht} k_t$

$$[h_t] \quad (1-\alpha) p_{ht} \left(\frac{k_t}{h_t} \right)^\alpha = w_t$$

$$[k_t] \quad \alpha p_{kt} \left(\frac{h_t}{k_t} \right)^{\alpha-1} = \tau_t p_{ht}$$

3) La loi de transition du capital agrégé est:

$$I_t = K_{t+1} - (1-\delta) K_t,$$

$$= A(1-\phi_t) K_t.$$

• Divisant par K_t , $[g_K = 1-\delta + \alpha(1-\bar{\Phi})]$.

• Comme $C_t = H_t^{1-\alpha} (\Phi_t K_t)^\alpha = \bar{H}^{1-\alpha} (\bar{\Phi} K_t)^\alpha$,

alors $\frac{C_{t+1}}{C_t} = g_C = \left(\frac{K_{t+1}}{K_t}\right)^\alpha = g_K^\alpha$

$$g_C = g_K^\alpha$$

• Soit $P_t = \frac{P_{kt}}{P_{ct}}$. Combinant les deux CPOs

du capital, $P_t = \frac{\alpha}{\bar{\Phi}} \left(\frac{k_t}{h_t}\right)^{\alpha-1}$

$$\Rightarrow g_P = g_K^{\alpha-1}$$

4) Etat : k_t (K_t)

Contrôle : c_t, k_{t+1}, h_t .

Budget: $w_t h_t + r_t P_{kt} k_t = P_{ct} c_t + P_{kt} [k_{t+1} - (1-\delta)k_t]$

Remarque : Etant donné la fonction d'utilité, $h_t = 1$, HK.

$$V(k_t) = \max_{k_{t+1}, c_t} u(c_t) + \beta V(k_{t+1})$$

tq. c_B

$$\begin{aligned} [k_{t+1}] \quad & - p_t u'(c_t) + \beta V'(k_{t+1}) = 0 \\ (\text{TE}) \quad & V'(k_t) = u'(c_t) p_t (\tau_{t+1} - \delta) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow p_t u'(c_t) = \beta p_{t+1} u'(c_{t+1})(\tau_{t+1} + 1 - \delta)$$

Avec la fonction d'utilité donnée,

$$\left(\frac{c_{t+1}}{c_t}\right)^{\sigma} = \beta \frac{p_{t+1}}{p_t} (\tau_{t+1} + 1 - \delta).$$

5) Le résultat ci-dessus (et la CPO : $\tau_T = A$)

nous donne :

$$(g_C)^{\sigma} = \beta g_p (1 + A - \delta)$$

• En utilisant la question 3), nous simplifions: $g_K^{\alpha\sigma} = \beta g_K^{\alpha-1} (1 + A - \delta)$

$$\Rightarrow g_K = [\beta(1 + A - \delta)]^{\frac{1}{1-(1-\sigma)\alpha}}$$

• Nous avons trouvé ci-dessus que: $g_K = \frac{1-\delta}{1+A(1-\bar{\Phi})}$,
d'où l'on obtient $\bar{\Phi}$.

6) Si $\sigma=1$, $g_K = \beta(1 + A - \delta) > 1$,

dans que la technologie de production d'équipement soit caractérisée par

$$A > \frac{1 - \beta(1 - \delta)}{\beta}$$

Exercice III Voir cours.

(6c) $CL = \bar{G}$ fixe

$$EB \Rightarrow V(s, u_{-1}) = \max_n psf(u) - wu - \bar{G} + \beta(-\lambda) E[N(s', u)|s]$$

[u] $psf'(u) = w$ (sans licenciement)

mais $\begin{cases} \text{profit} = psf(u) - wu \\ \quad \text{(si } n \leq u-1\text{)} \\ \text{et profit} = psf(u) - wu - \bar{G} \\ \quad \text{si } u > u-1 \end{cases}$

→ la décision dépend de $u-1$.

→ dynamique

(6cc) Le coût dépend de $u-u_1$

→ décision dépend de u_1

→ dynamique